



ภาคผนวก

ลิขสิทธิ์มหาวิทยาลัยเชียงใหม่

Copyright© by Chiang Mai University
All rights reserved

ภาคผนวก ก

เงื่อนไขลำดับที่หนึ่งของแบบจำลอง

1. หน่วยธุรกิจ (Firm)

หน่วยธุรกิจจะแสวงหากำไรสูงสุด ซึ่งคำนวณจากรายรับจากการขายสินค้าหักด้วยต้นทุนที่ใช้ในการผลิต

$$\max u_t^\alpha (v_t K_{t-1})^\alpha L^{1-\alpha} - W_t L_t - R_t^k v_t k_{t-1} \quad (\text{ก.1})$$

เงื่อนไขลำดับที่หนึ่งเมื่อพิจารณาเทียบกับการสะสมทุน (K_{t-1})

$$u_t^\alpha \alpha (v_t K_{t-1})^{\alpha-1} \frac{\partial (v_t K_{t-1})}{\partial K_{t-1}} L^{1-\alpha} - R_t^k v_t = 0$$
$$\frac{\alpha Y_t}{(v_t K_{t-1})} = R_t^k \quad (\text{ก.2})$$

เงื่อนไขลำดับที่หนึ่งเมื่อพิจารณาเทียบกับการอุปทานแรงงาน (L_t)

$$u_t^\alpha \alpha (v_t K_{t-1})^\alpha \frac{\partial L^{1-\alpha}}{\partial L_t} (v_t K_{t-1}) - W_t = 0$$
$$\frac{(1-\alpha) Y_t}{L_t} = W_t \quad (\text{ก.3})$$

2. ครัวเรือน (Households)

สมการความพึงพอใจของครัวเรือนกำหนดให้มิลักษณะดังนี้

$$U = E_0 \sum_{t=0}^{\infty} \beta^t u_t^b \left[\frac{1}{1-\gamma} (C_t - hC_{t-1})^{1-\gamma} - u_t^l \frac{L_t^{1+\kappa}}{1+\kappa} \right] \quad (\text{ก.4})$$

สมการข้อจำกัดทางด้านงบประมาณของครัวเรือนคือ

$$(1+\tau_t^c) C_t + I_t + B_t = (1+\tau_t^l) W_t L_t + (1+\tau_t^k) R_t^k v_t K_{t-1} + R_{t-1} B_{t-1} + Z_t \quad (\text{ก.5})$$

จากสมการความพึงพอใจของครัวเรือนและสมการข้อจำกัดด้านงบประมาณ สามารถสร้างสมการ Lagrange ได้ดังนี้

$$L = E_0 \sum_{t=0}^{\infty} \beta^t \left[\begin{array}{l} u_t^b \left[\frac{(C_t - hC_{t-1})^{1-\gamma}}{1-\gamma} - u_t^l \frac{L_t^{1+\kappa}}{1+\kappa} \right] \\ -\lambda_t \left[(1+\tau_t^c)C_t + I_t + B_t - (1-\tau_t^l)w_t L_t - (1-\tau_t^k)R_t^k v_t K_{t-1} - R_{t-1}B_{t-1} - Z_t \right] \\ -\mu_t \left[K_t - \left(1 - \left(\delta_0 + \delta_1(v_t - 1) + \frac{\delta_2}{2}(v_t - 1)^2 \right) \right) K_{t-1} - \left[1 - s_t \left(\frac{u_t^l I_t}{I_{t-1}} \right) \right] I_t \right] \end{array} \right] \quad (ก.6)$$

ครัวเรือนจะแสวงหาความพอใจสูงสุด โดยครัวเรือนจะพิจารณาเลือก (Choice variable) การบริโภค (C_t) การลงทุนในพันธบัตรรัฐบาล (B_t) อุปทานแรงงาน (L_t) การสะสมทุน (K_t) อัตราการใช้กำลังการผลิต (v_t) การลงทุน (I_t) ซึ่งจะได้เงื่อนไขลำดับที่หนึ่ง (First Order Condition: FOC) ของครัวเรือนที่ให้อย่างนี้

เงื่อนไขลำดับที่หนึ่งเมื่อพิจารณาเทียบกับการบริโภค (C_t)

$$\begin{aligned} \frac{\partial L}{\partial C_t} &= E_0 \left[\beta^t u_t^b (C_t - hC_{t-1})^{-\gamma} - \beta^t \lambda_t (1 + \tau_t^c) \right] = 0 \\ \beta^t u_t^b (C_t - hC_{t-1})^{-\gamma} &= \beta^t \lambda_t (1 + \tau_t^c) \\ \lambda_t &= \frac{u_t^b (C_t - hC_{t-1})^{-\gamma}}{(1 + \tau_t^c)} \end{aligned} \quad (ก.7)$$

เงื่อนไขลำดับที่หนึ่งเมื่อพิจารณาเทียบกับการลงทุนในพันธบัตรรัฐบาล (B_t)

$$\begin{aligned} \frac{\partial L}{\partial B_t} &= E_0 \left[-\beta^t \lambda_t + \beta^{t+1} \lambda_{t+1} R_t \right] = 0 \\ \beta^t \lambda_t &= \beta^{t+1} \lambda_{t+1} R_t \\ \lambda_t &= \beta R_t \lambda_{t+1} \end{aligned} \quad (ก.8)$$

แทนสมการ (ก.8) ด้วยสมการ (ก.7)

$$\frac{u_t^b (C_t - hC_{t-1})^{-\gamma}}{(1 + \tau_t^c)} = E_0 \frac{\beta R_t u_{t+1}^b (C_{t+1} - hC_t)^{-\gamma}}{(1 + \tau_{t+1}^c)} \quad (ก.9)$$

เงื่อนไขลำดับที่หนึ่งเมื่อพิจารณาเทียบกับการอุปทานแรงงาน (L_t)

$$\frac{\partial L}{\partial L_t} = E_0 \left[-\beta^t u_t^b u_t^l L_t^\kappa + \beta^t \lambda_t (1 - \tau_t^l) w_t \right] = 0$$

$$u_t^b u_t^l L_t^K = \lambda_t (1 - \tau_t^l) W_t \quad (\text{ก.10})$$

แทนสมการ (ก.10) ด้วยสมการ (ก.7)

$$u_t^b u_t^l L_t^K = \left[\frac{u_t^b (C_t - hC_{t-1})^{-\gamma}}{(1 + \tau_t^c)} \right] (1 - \tau_t^l) W_t \quad (\text{ก.11})$$

แทนสมการ (ก.11) ด้วยสมการ (ก.3)

$$u_t^l L_t^K = \left[\frac{(C_t - hC_{t-1})^{-\gamma}}{(1 + \tau_t^c)} \right] (1 - \tau_t^l) \frac{(1 - \alpha) Y_t}{L_t}$$

$$u_t^l L_t^{1+\kappa} (1 + \tau_t^c) = (C_t - hC_{t-1})^{-\gamma} (1 - \tau_t^l) (1 - \alpha) Y_t \quad (\text{ก.12})$$

เงื่อนไขลำดับที่หนึ่งเมื่อพิจารณาเทียบกับการสะสมทุน (K_t)

$$\frac{\partial L}{\partial K_t} = \beta^t [-\mu_t] + \beta^{t+1} \left[-\lambda_{t+1} \left[-(1 - \tau_{t+1}^k) R_{t+1}^k v_{t+1} \right] - \mu_{t+1} \left[-(1 - \delta(v_{t+1})) \right] \right] = 0$$

$$= -\mu_t + \beta \left[\lambda_{t+1} (1 - \tau_{t+1}^k) R_{t+1}^k v_{t+1} + \mu_{t+1} (1 - \delta(v_{t+1})) \right] = 0$$

นำ $\frac{1}{\lambda_{t+1}}$ คูณทั้งสมการ

$$= -\frac{1}{\lambda_{t+1}} \cdot \mu_t + \beta \left[\frac{1}{\lambda_{t+1}} \cdot \lambda_{t+1} (1 - \tau_{t+1}^k) R_{t+1}^k v_{t+1} + \frac{1}{\lambda_{t+1}} \cdot \mu_{t+1} (1 - \delta(v_{t+1})) \right] = 0$$

นำ $\frac{\lambda_t}{\lambda_t}$ คูณทั้งสมการ

$$= -\frac{\mu_t \lambda_t}{\lambda_t \lambda_{t+1}} + \beta \left[(1 - \tau_{t+1}^k) R_{t+1}^k v_{t+1} + q_{t+1} (1 - \delta(v_{t+1})) \right] = 0$$

กำหนดให้ $q_t = \frac{\mu_t}{\lambda_t}$

$$q_t \frac{\lambda_t}{\lambda_{t+1}} = \beta \left[(1 - \tau_{t+1}^k) R_{t+1}^k v_{t+1} + q_{t+1} (1 - \delta(v_{t+1})) \right]$$

$$q_t = \beta \frac{\lambda_{t+1}}{\lambda_t} \left[(1 - \tau_{t+1}^k) R_{t+1}^k v_{t+1} + q_{t+1} (1 - \delta(v_{t+1})) \right] \quad (\text{ก.13})$$

แทนสมการ (ก.13) ด้วยสมการ (ก.7)

$$q_t = \beta \frac{\frac{u_{t+1}^b (C_{t+1} - hC_t)^{-\gamma}}{(1 + \tau_{t+1}^c)}}{\frac{u_t^b (C_t - hC_{t-1})^{-\gamma}}{(1 + \tau_t^c)}} \left[(1 - \tau_{t+1}^k) R_{t+1}^k v_{t+1} + q_{t+1} (1 - \delta(v_{t+1})) \right]$$

$$q_t = \beta \frac{u_{t+1}^b (C_{t+1} - hC_t)^{-\gamma} (1 + \tau_t^c)}{u_t^b (C_t - hC_{t-1})^{-\gamma} (1 + \tau_{t+1}^c)} \left[(1 - \tau_{t+1}^k) R_{t+1}^k v_{t+1} + q_{t+1} (1 - \delta(v_{t+1})) \right] \quad (\text{ก.14})$$

เงื่อนไขลำดับที่หนึ่งเมื่อพิจารณาเทียบกับอัตราการใช้กำลังการผลิต (v_t)

$$\frac{\partial L}{\partial v_t} = \beta^t \left[-\lambda_t \left[-(1 - \tau_t^k) R_t^k K_{t-1} \right] - \mu_t \left[[\delta_1 + \delta_2 (v_t - 1)] K_{t-1} \right] \right] = 0$$

$$\lambda_t (1 - \tau_t^k) R_t^k = \mu_t [\delta_1 + \delta_2 (v_t - 1)] \quad (\text{ก.15})$$

แทนสมการ (ก.15) ด้วยสมการ (ก.2)

$$\frac{\alpha Y_t (1 - \tau_t^k)}{(v_t K_{t-1})} = q_t [\delta_1 + \delta_2 (v_t - 1)] \quad (\text{ก.16})$$

เงื่อนไขลำดับที่หนึ่งเมื่อพิจารณาเทียบกับการลงทุน (I_t)

$$\frac{\partial L}{\partial I_t} = \left[\beta^t \left[(-\lambda_t) + (-\mu_t) \left[- \left[1 - s_t \left(\frac{u_t^i I_t}{I_{t-1}} \right) \right] \frac{\partial}{\partial I_t} (I_t) + I_t \frac{\partial}{\partial I_t} \left[1 - s_t \left(\frac{u_t^i I_t}{I_{t-1}} \right) \right] \right] \right] \right] = 0$$

$$+ \beta^{t+1} \left[(-\mu_{t+1}) \left[\frac{\partial}{\partial I_t} \left[s_{t+1} \left(\frac{u_{t+1}^i I_{t+1}}{I_t} \right) I_{t+1} \right] \right] \right]$$

$$= \left[\beta^t \left[(-\lambda_t) + (-\mu_t) \left[- \left[1 - s_t(\cdot) \right] + I_t \left[-s'_t(\cdot) \left(\frac{u_t^i}{I_{t-1}} \right) \right] \right] \right] \right] = 0$$

$$+ \beta^{t+1} \left[(-\mu_{t+1}) \left[-s'_{t+1}(\cdot) \left(\frac{u_{t+1}^i I_{t+1}}{I_t^2} \right)^2 \right] \right]$$

$$\lambda_t = \mu_t \left[\left[1 - s_t(\cdot) \right] - s'_t(\cdot) \left(\frac{u_t^i I_t}{I_{t-1}} \right) \right] + \beta \left[\mu_{t+1} \left[s'_{t+1}(\cdot) \left(\frac{u_{t+1}^i I_{t+1}}{I_t^2} \right)^2 \right] \right]$$

นำ $\frac{1}{\lambda_t}$ คูณทั้งสองสมการ

$$\frac{1}{\lambda_t} \cdot \lambda_t = \frac{1}{\lambda_t} \cdot \mu_t \left[\left[1 - s_t(\cdot) \right] - s'_t(\cdot) \left(\frac{u_t^i I_t}{I_{t-1}} \right) \right] + \frac{1}{\lambda_t} \cdot \beta \left[\mu_{t+1} \left[s'_{t+1}(\cdot) \left(\frac{u_{t+1}^i I_{t+1}}{I_t^2} \right)^2 \right] \right]$$

$$1 = q_t \left[\left[1 - s_t(\cdot) \right] - s'_t(\cdot) \left(\frac{u_t^i I_t}{I_{t-1}} \right) \right] + \beta \left[\frac{1}{\lambda_t} \cdot \frac{\lambda_{t+1}}{\lambda_{t+1}} \mu_{t+1} \left[s'_{t+1}(\cdot) \left(\frac{u_{t+1}^i I_{t+1}}{I_t^2} \right)^2 \right] \right] \quad (\text{ก.17})$$

เงื่อนไขดุลยภาพอื่นๆ

$$Y_t = C_t + G_t + I_t \quad (\text{ก.18})$$

$$K_t = \left(1 - \left(\delta_0 + \delta_1(v_t - 1) + \frac{\delta_2}{2}(v_t - 1)^2 \right) \right) K_{t-1} + \left[1 - s_t \left(\frac{u_t^i I_t}{I_{t-1}} \right) \right] I_t \quad (\text{ก.19})$$

$$B_t + \tau_t^k \alpha Y_t + \tau_t^l (1 - \alpha) Y_t + \tau_t^c C_t = R_{t-1} B_{t-1} + G_t + Z_t \quad (\text{ก.20})$$

$$Y_t = u_t^a (v_t K_{t-1})^\alpha (L_t)^{1-\alpha} \quad (\text{ก.21})$$

ลิขสิทธิ์มหาวิทยาลัยเชียงใหม่

Copyright © by Chiang Mai University
All rights reserved

ภาคผนวก ข.

สถานะคงตัวของแบบจำลอง

1. สถานะคงตัวของแบบจำลอง (Steady state of the model)

เมื่ออยู่ในสถานะคงตัว $q = 1$ และ $v = 1$

จากสมการ (ก.9) คือ สมการ Euler ของการบริโภค

$$\frac{u_t^b (C_t - hC_{t-1})^{-\gamma}}{(1 + \tau_t^c)} = E_0 \frac{\beta R u_{t+1}^b (C_{t+1} - hC_t)^{-\gamma}}{(1 + \tau_{t+1}^c)}$$

เมื่ออยู่ในสถานะคงตัวจะสามารถหาค่าของอัตราดอกเบี้ยที่สถานะคงตัวได้

$$\frac{u^b (C - hC)^{-\gamma}}{(1 + \tau^c)} = \frac{\beta R u^b (C - hC)^{-\gamma}}{(1 + \tau^c)}$$
$$R = \frac{1}{\beta} \quad (\text{ข.22})$$

จากสมการ (ก.14) คือ สมการ Euler ของการสะสมทุน

$$q_t = \beta \frac{u_{t+1}^b (C_{t+1} - hC_t)^{-\gamma} (1 + \tau_t^c)}{u_t^b (C_t - hC_{t-1})^{-\gamma} (1 + \tau_{t+1}^c)} \left[(1 - \tau_{t+1}^k) R_{t+1}^k v_{t+1} + q_{t+1} (1 - \delta(v_{t+1})) \right]$$

เมื่ออยู่ในสถานะคงตัวสามารถหาค่าผลตอบแทนของทุนในสถานะคงตัวได้ดังนี้

$$1 = \beta \frac{u^b (C - hC)^{-\gamma} (1 + \tau^c)}{u^b (C - hC)^{-\gamma} (1 + \tau^c)} \left[(1 - \tau^k) R^k + (1 - \delta_0) \right]$$
$$R^k = \frac{\frac{1}{\beta} - (1 - \delta_0)}{(1 - \tau^k)} \quad (\text{ข.23})$$

จากสมการ(ก.16)

$$\frac{\alpha Y_t (1 - \tau_t^k)}{(v_t K_{t-1})} = q_t [\delta_1 + \delta_2 (v_t - 1)]$$

เมื่ออยู่ในสถานะคงตัวจะได้

$$R^k (1 - \tau_t^k) = \delta_1 \quad (\text{ข.24})$$

จากสมการ (ก.19)

$$K_t = \left(1 - \left(\delta_0 + \delta_1 (v_t - 1) + \frac{\delta_2}{2} (v_t - 1)^2 \right) \right) K_{t-1} + \left[1 - s_t \left(\frac{u_t^i I_t}{I_{t-1}} \right) \right] I_t$$

เมื่ออยู่ในสถานะคงตัวจะได้

$$\begin{aligned} K &= (1 - \delta_0) K + I \\ I &= \delta_0 K \end{aligned} \quad (\text{ข.25})$$

จากสมการ (ก.18)

$$Y_t = C_t + G_t + I_t$$

เมื่ออยู่ในสถานะคงตัวจะได้

$$\begin{aligned} Y - G &= C + \delta_0 K \\ Y \left(1 - \frac{G}{Y} \right) &= C + \delta_0 K \end{aligned} \quad (\text{ข.26})$$

จากสมการ (ก.21)

$$Y_t = u_t^a (v_t K_{t-1})^\alpha (L_t)^{1-\alpha}$$

เมื่ออยู่ในสถานะคงตัวจะได้

$$\begin{aligned} Y &= u^a (vK)^\alpha (L)^{1-\alpha} \\ Y &= K^\alpha L^{1-\alpha} \end{aligned} \quad (\text{ข.27})$$

จากสมการ (ก.2)

$$\frac{\alpha Y_t}{(v_t K_{t-1})} = R_t^k$$

เมื่ออยู่ในสถานะคงตัวจะได้

$$R^k = \frac{\alpha Y}{K} \quad (\text{ข.28})$$

จากสมการ (ก.12) คือ สมการ Euler ของการอุปทานแรงงาน

$$u_t^l L_t^{1+\kappa} (1+\tau_t^c) = (C_t - hC_{t-1})^{-\gamma} (1-\tau_t^l)(1-\alpha)Y_t$$

เมื่ออยู่ในสถานะคงตัวจะได้

$$L^{1+\kappa} (1+\tau^c) = (C - hC)^{-\gamma} (1-\tau^l)(1-\alpha)Y \quad (\text{ข.29})$$

จากสมการ (ก.20)

$$B_t + \tau_t^k \alpha Y_t + \tau_t^l (1-\alpha)Y_t + \tau_t^c C_t = R_{t-1} B_{t-1} + G_t + Z_t$$

เมื่ออยู่ในสถานะคงตัวจะได้

$$B + \tau^k \alpha Y + \tau^l (1-\alpha)Y + \tau^c C = RB + G + Z$$

$$Z = \tau^k \alpha Y + \tau^l (1-\alpha)Y + \tau^c C - G - \frac{B}{\beta} + B$$

$$Z = \tau^k \alpha Y + \tau^l (1-\alpha)Y + \tau^c C - Y \left(\frac{G}{Y} + \left(\frac{1-\beta}{\beta} \right) \frac{B}{Y} \right) \quad (\text{ข.30})$$

ภาคผนวก ก

สมการ log-linearize ที่ได้จากการสมการเงื่อนไขลำดับที่หนึ่ง

นำสมการเงื่อนไขลำดับที่หนึ่ง (ก.9) (ก.12) (ก.14) (ก.16) (ก.17) (ก.18) (ก.19) (ก.20) และ (ก.21) ที่ได้จากภาคผนวก ก มาทำ log-linearized โดยใช้ Taylor expansion เพื่อให้สมการอยู่ในรูปสมการเส้นตรงจะได้

$$\hat{u}_t^b - \frac{\gamma(1+h)}{1-h} \hat{C}_t + \frac{\gamma h}{1-h} \hat{C}_{t-1} - \frac{\tau^c}{1+\tau^c} \hat{c}^c = \hat{R}_t - \frac{\tau^c}{1+\tau^c} E_t \hat{c}_{t+1}^c + E_t \hat{u}_{t+1}^b - \frac{\gamma}{1-h} E_t \hat{C}_{t+1} \quad (\text{ก.31})$$

$$\hat{u}_t^l + (1+\kappa) \hat{L}_t + \frac{\tau^c}{1+\tau^c} \hat{c}_t^c = \hat{Y}_t - \frac{\tau^l}{1+\tau^l} \hat{c}_t^l - \frac{\gamma}{1-h} \hat{C}_t + \frac{\gamma h}{1-h} \hat{C}_{t-1} \quad (\text{ก.32})$$

$$\begin{aligned} \hat{q}_t = & E_t \hat{u}_{t+1}^b - \frac{\gamma}{1-h} E_t \hat{C}_{t+1} + \frac{\gamma(1+h)}{1-h} \hat{C}_t - \frac{\tau^c}{1+\tau^c} E_t \hat{c}_{t+1}^c - \hat{u}_t^b - \frac{\gamma h}{1-h} \hat{C}_{t-1} \\ & + \frac{\tau^c}{1+\tau^c} \hat{c}^c + \beta(1-\tau^k) \alpha \frac{Y}{K} E_t \hat{Y}_{t+1} - \beta(1-\tau^k) \alpha \frac{Y}{K} \hat{K}_t - \beta \tau^k \alpha \frac{Y}{K} \hat{c}_{t+1}^k \\ & - \beta \delta_1 E_t \hat{v}_{t+1} + \beta(1-\delta_0) E_t \hat{q}_{t+1} \end{aligned} \quad (\text{ก.33})$$

$$\hat{Y}_t - \frac{\tau^k}{1+\tau^k} \hat{c}_t^k - \hat{K}_{t-1} = \hat{q}_t + \left(1 + \frac{\delta_2}{\delta_1}\right) \hat{v}_t \quad (\text{ก.34})$$

$$\frac{1}{s''(1)} \hat{q}_t - (1+\beta) \hat{I}_t + \hat{I}_{t-1} + \beta E_t \hat{I}_{t+1} - \hat{u}_t^i + \beta E_t \hat{u}_{t+1}^i = 0 \quad (\text{ก.35})$$

$$Y \hat{Y}_t = C \hat{C}_t + G \hat{G}_t + \hat{\Pi}_t \quad (\text{ก.36})$$

$$\hat{K}_t = (1-\delta_0) \hat{K}_{t-1} + \delta_1 \hat{v}_t + \delta_0 \hat{I}_t \quad (\text{ก.37})$$

$$\begin{aligned} B \hat{B}_t + \tau^k \alpha Y (\hat{c}_t^k + \hat{Y}_t) + \tau^l (1-\alpha) Y (\hat{c}_t^l + Y_t) + \tau^c C (\hat{c}_t^c + C_t) \\ = \frac{B}{\beta} \hat{R}_{t-1} + \frac{B}{\beta} \hat{B}_{t-1} + G \hat{G}_t + Z \hat{Z}_t \end{aligned} \quad (\text{ก.38})$$

$$\hat{Y}_t = \hat{u}_t^a + \alpha \hat{v}_t + \alpha \hat{K}_{t-1} + (1-\alpha) \hat{L}_t \quad (\text{ก.39})$$

ภาคผนวก ง.

Dynare code

```
var Yt Ct Gt Kt Rt It Lt Zt Bt tauct tault taukt ubt ulat uit  
uat ugt ukt ult uct uzt qt vt;
```

```
varexo eb ela ei ea eg ek el ec ez;
```

```
parameters gamma beta kappa alpha delta0 delta1 delta2 tauc  
taul tauk phig phik phil phiz phikl phikc philc gammag gammak  
gammal gammaz rhob rhola rhoi rhoa rhog rhok rhol rhoc rhoz  
sigmab sigmala sigmai sigmaa sigmag sigmak sigmal sigmac sigmaz  
h s GY R Rk IK KY CY BY ZY ;
```

```
gamma = 2.6962;  
beta = 0.9926 ;  
kappa = 3.0303;  
alpha = 0.35;  
delta0 = 0.025;  
delta2 = 0.2858;  
tauc = 0.028;  
taul = 0.223;  
tauk = 0.184;  
phig = 0.0338;  
phik = 1.6540;  
phil = 0.3585;  
phiz = 0.1259;  
phikl = 0.1902;  
phikc = 0.0243;  
philc = 0.0284;  
gammag = 0.2322;  
gammak = 0.3921;  
gammal = 0.0492;  
gammaz = 0.4984;  
rhob = 0.6563;  
rhola = 0.9609;  
rhoi = 0.5543;  
rhoa = 0.9;  
rhog = 0.9691;  
rhok = 0.9349;  
rhol = 0.9725;  
rhoc = 0.9321;  
rhoz = 0.9437;  
sigmab = 7.0082;  
sigmala = 2.8403;  
sigmai = 6.4065;  
sigmaa = 0.6241;  
sigmag = 3.0528;  
sigmak = 4.3819;  
sigmal = 3.0029;
```

```

sigmac = 4.0445;
sigmaz = 3.3809;
BY      = 0.4171;
GY      = 0.1996;
h       = 0.5007;

s       = 5.5045;
R       = 1/beta ;
Rk      = ((R-(1-delta0))/(1-tauk)) ;
IK      = delta0 ;
KY      = alpha/Rk ;
CY      = 1-GY-IK*KY ;
ZY      = tauk*alpha + taul*(1-alpha) + tauc*CY - (GY+(R-1)*BY);
delta1  = Rk*(1-tauk);

model;

ubt-(gamma*(1+h)/(1-h))*Ct+(gamma*h/(1-h))*Ct(-1)-
(tauc/(1+tauc))*tauct = Rt-(tauc/(1+tauc))*tauct(+1)+ubt(+1)-
(gamma/(1-h))*Ct(+1);

ulat+(1+kappa)*Lt+(tauc/(1+tauc))*tauct = Yt-(taul/(1-taul))*tault-
(gamma/(1-h))*Ct+(gamma*h/(1-h))*Ct(-1);

qt = ubt(+1)-(gamma/(1-h))*Ct(+1)+(gamma*(1+h)/(1-h))*Ct-
(tauc/(1+tauc))*tauct(+1)-ubt-(gamma*h/(1-h))*Ct(-
1)+(tauc/(1+tauc))*tauct+beta*(1-tauk)*alpha*(1/KY)*Yt(+1)
-beta*(1-tauk)*alpha*(1/KY)*Kt-beta*tauk*alpha*(1/KY)*taukt(+1)-
beta*delta1*vt(+1)+beta*(1-delta0)*qt(+1);

Yt-(tauk/(1-tauk))*taukt-Kt(-1) = qt+(1+(delta2/delta1))*vt;

(1/s)*qt-(1+beta)*It+It(-1)+beta*It(+1)-uit+beta*uit(+1) = 0;

Yt = CY*Ct+GY*Gt+(IK*KY)*It;

Kt = (1-delta0)*Kt(-1)+delta1*vt+delta0*It;

BY*Bt + tauk*alpha*(taukt+Yt) + taul*(1-alpha)*(tault+Yt) +
tauc*CY*(tauct+Ct) = (BY/beta)*Rt(-1) + (BY/beta)*Bt(-1) + GY*Gt +
ZY*Zt;

Yt = uat+alpha*vt+alpha*Kt(-1)+(1-alpha)*Lt;
Gt = -phig*Yt-gammag*Bt(-1)+ugt;

taukt = phik*Yt+gammak*Bt(-1)+phikl*ult+phikc*uct+ukt;
tault = phil*Yt+gammal*Bt(-1)+phikl*ukt+philc*uct+ult;

tauct = phikc*ukt+philc*ult+uct;
Zt = -phiz*Yt-gammaz*Bt(-1)+uzt;

```

```

ubt = rhob*ubt(-1)+sigmab*eb;

ulat = rhola*ulat(-1)+sigmala*ela;

uit = rhoi*uit(-1)+sigmai*ei;

uat = rhoa*uat(-1)+sigmaa*ea;

ugt = rhog*ugt(-1)+sigmag*eg;

ukt = rhok*ukt(-1)+sigmak*ek;

ult = rhol*ult(-1)+sigmal*el;

uct = rhoc*uct(-1)+sigmac*ec;

uzt = rhoz*uzt(-1)+sigmaz*ez;
end;

check;
steady;

shocks;
var eb; stderr 0.01;
var ela; stderr 0.01;
var ea; stderr 0.01;
var ei; stderr 0.01;
var eg; stderr 0.01;
var ek; stderr 0.01;
var el; stderr 0.01;
var ec; stderr 0.01;
var ez; stderr 0.01;
end;

stoch_simul(periods=100,irf=10)Yt Ct It Bt;
//datatofile('simuldataRBC',[]);

varobs Yt Ct Lt Gt It Zt tauct tauit taukt;

estimated_params;
gamma, gamma_pdf, 1.75, 0.5;
kappa, gamma_pdf, 2.00, 0.5;
h, beta_pdf, 0.50, 0.2;
s, gamma_pdf, 5.00, 0.25;
delta2, gamma_pdf, 0.70, 0.50;
phig, gamma_pdf, 0.07, 0.05;
phik, gamma_pdf, 1.00, 0.30;
phil, gamma_pdf, 0.50, 0.25;
phiz, gamma_pdf, 0.20, 0.1;
gammag, gamma_pdf, 0.40, 0.2;
gammak, gamma_pdf, 0.40, 0.2;
gammal, gamma_pdf, 0.40, 0.2;
gammaz, gamma_pdf, 0.40, 0.2;
phikl, normal_pdf, 0.25, 0.10;

```

```

phikc, normal_pdf, 0.05, 0.10;
philc, normal_pdf, 0.05, 0.10;
rhoa, beta_pdf, 0.70, 0.2;
rhob, beta_pdf, 0.70, 0.2;
rhola, beta_pdf, 0.70, 0.2;

rhoi, beta_pdf, 0.70, 0.2;
rhog, beta_pdf, 0.70, 0.2;
rhok, beta_pdf, 0.70, 0.2;
rhol, beta_pdf, 0.70, 0.2;
rhoc, beta_pdf, 0.70, 0.2;
rhoz, beta_pdf, 0.70, 0.2;
sigmaa, inv_gamma_pdf, 1, 4;
sigmab, inv_gamma_pdf, 1, 4;
sigmala, inv_gamma_pdf, 1, 4;
sigmai, inv_gamma_pdf, 1, 4;
sigmag, inv_gamma_pdf, 1, 4;
sigmak, inv_gamma_pdf, 1, 4;
sigmal, inv_gamma_pdf, 1, 4;
sigmac, inv_gamma_pdf, 1, 4;
sigmaz, inv_gamma_pdf, 1, 4;
end;

```

```

estimation(datafile=simuldataRBCm5,nobs=28,mh_replic=500000,mh_nblock
s=2,mh_drop=0.45,mh_jscale=0.8,mode_compute=6,bayesian_irf,irf=10)Yt
Ct Gt Kt Rt It Lt Zt Bt tauct taukt taukt;

```

ประวัติผู้เขียน

ชื่อ-สกุล

นางสาวรัตนพร จอดนอก

วัน เดือน ปี เกิด

2 สิงหาคม 2529

ประวัติการศึกษา

สำเร็จการศึกษามัธยมศึกษาตอนปลาย โรงเรียนบุญวาทย์วิทยาลัย
จังหวัดลำปาง ปีการศึกษา 2547
สำเร็จการศึกษาระดับปริญญาตรีเศรษฐศาสตรบัณฑิต
มหาวิทยาลัยเชียงใหม่ ปีการศึกษา 2551

ลิขสิทธิ์มหาวิทยาลัยเชียงใหม่
Copyright © by Chiang Mai University
All rights reserved