

ชื่อเรื่องการค้นคว้าแบบอิสระ การควบคุมหุ่นยนต์สำรวจผ่านเว็บเบราว์เซอร์

ผู้เขียน

นายจักรพงษ์ กาวงศ์

ปริญญา

วิทยาศาสตร์มหาบัณฑิต (วิทยาการคอมพิวเตอร์)

อาจารย์ที่ปรึกษาการค้นคว้าแบบอิสระ

รองศาสตราจารย์ ดร.เอกรัฐ บุญเลี้ยง

บทคัดย่อ

ได้สร้างการควบคุมหุ่นยนต์สำรวจผ่านเว็บเบราว์เซอร์ โดยมีขอบเขตการศึกษาในการพัฒนาระบบควบคุมผ่านเว็บเบราว์เซอร์ และบันทึกเส้นทางในการสำรวจของหุ่นยนต์

วิธีการศึกษาประกอบด้วยการสร้างหุ่นยนต์สำรวจทำการควบคุมหุ่นยนต์โดยใช้คลื่นวิทยุ และการควบคุมหุ่นยนต์ผ่านเว็บเบราว์เซอร์ โดยใช้โปรแกรมภาษาวิซวลเบสิกในการพัฒนาระบบควบคุมผ่านคลื่นวิทยุ โปรแกรมภาษาพีเอชพีในการพัฒนาระบบควบคุมผ่านเว็บเพจ โปรแกรมอาปาเช่เว็บเซิร์ฟเวอร์เป็นเว็บเซิร์ฟวิส

ผลการศึกษาพบว่า การควบคุมหุ่นยนต์ผ่านเว็บเบราว์เซอร์ สามารถควบคุมหุ่นยนต์ผ่านเว็บเบราว์เซอร์ และสามารถบันทึกภาพในการสำรวจไว้ในเครื่องคอมพิวเตอร์เซิร์ฟเวอร์ได้

ลิขสิทธิ์มหาวิทยาลัยเชียงใหม่
Copyright © by Chiang Mai University
All rights reserved